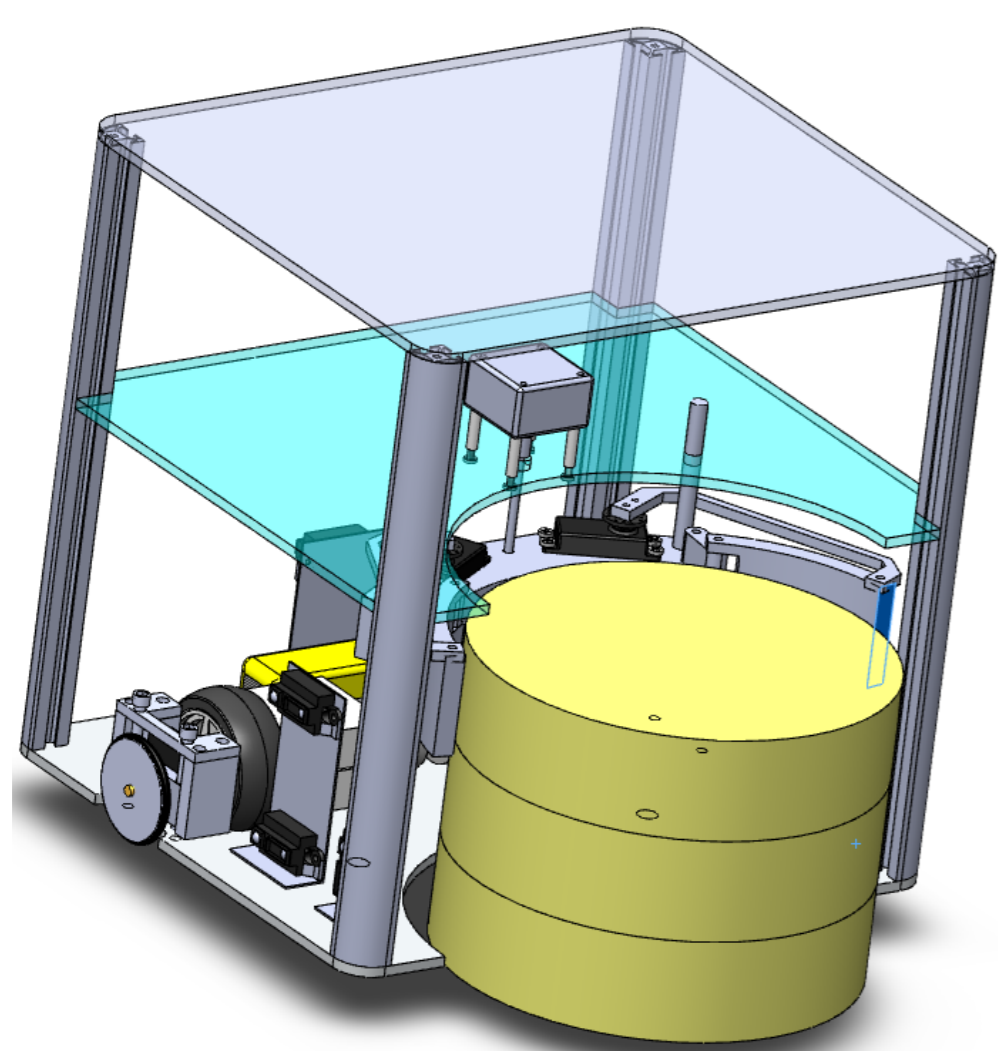




LA STRATEGIE

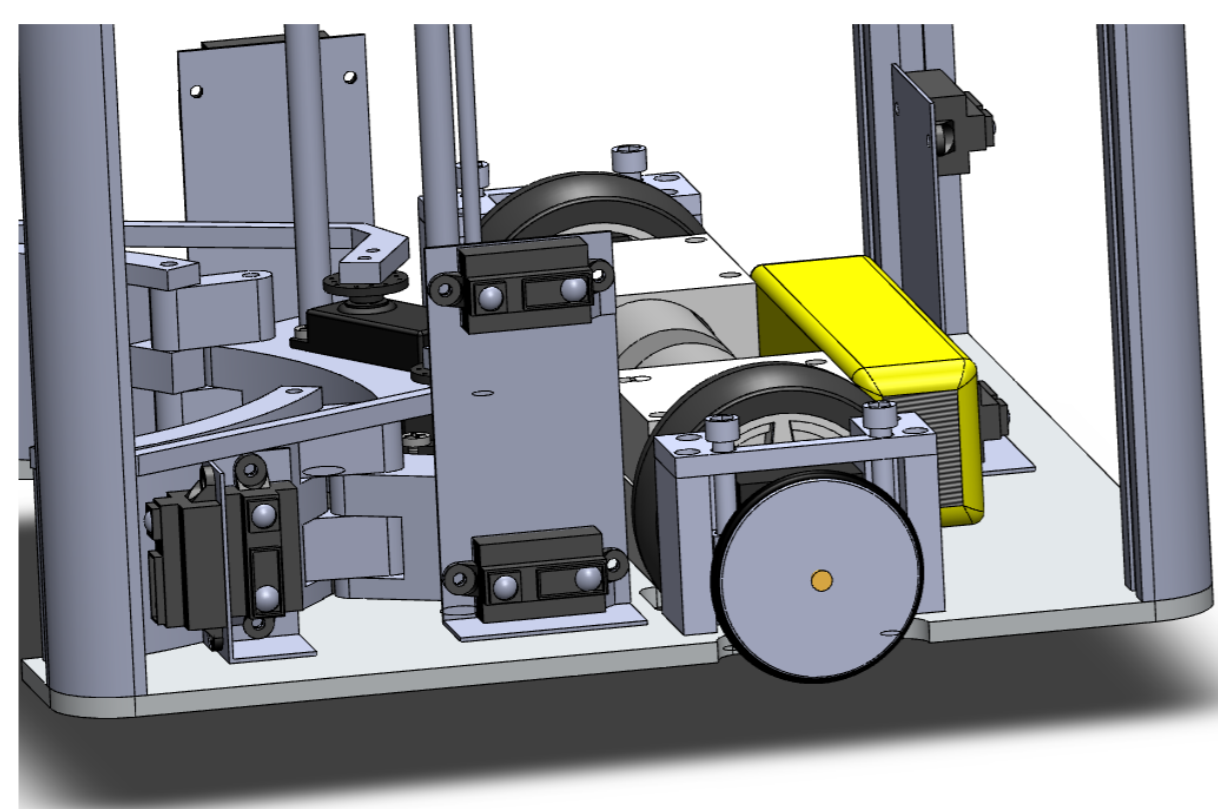


Le robot est capable de récupérer les pions et de les placer sur sa couleur.

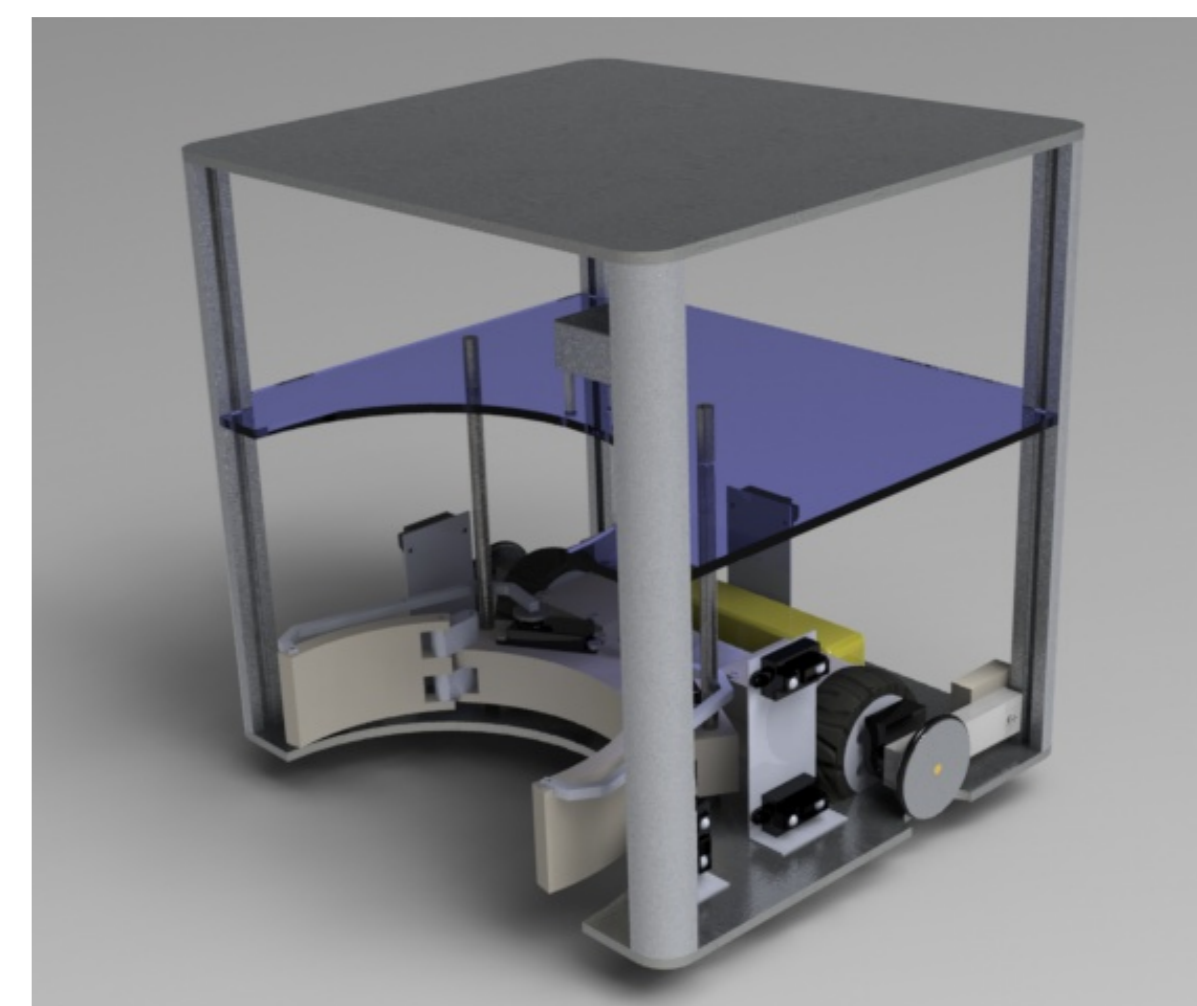


La pince à l'avant est montée sur un ascenseur, cela permet au robot de construire des tours en montant les pions les uns sur les autres.

Des capteurs infra-rouges positionnés tout au tour du robot, lui permettent de se repérer dans son environnement



LE ROBOT



- Poids : 7,5 Kg
- Largeur : 320 mm
- Longueur : 280 mm
- Hauteur : 350 mm
- Asservissement:
 - Aversive sur DsPic33F
- Capteurs :
 - 11 télémètres IR Sharp
 - 2 interrupteurs fin de course
- Actionneurs :
 - 2 moteurs MFA (propulsion)
 - 2 servo-moteurs
 - 1 moteur Pas à Pas



L'EQUIPE I GREBOT



• Pierrick [Bidouill] (Le Président): (26 ans) Tombé dans la robotique il y a 12 ans, ce passionné branché sur 100 000 Volts est un forçat de travail, attention au surmenage. Pierrick est fort de quatre coupes de robotique

• Fabien [Texane]: (25 ans) Il code plus vite que son ombre, multi-tâches il est capable de mener 10 projets de front, bien que participant pour la seconde année à la coupe de France de robotique Fabien à su s'adapter à la robotique